

**Situation-problème**

Grâce à l'influence de l'air, le parachutiste réussit à faire un saut



Une telle chute dans le vide aurait-elle les mêmes propriétés ?

Objectifs

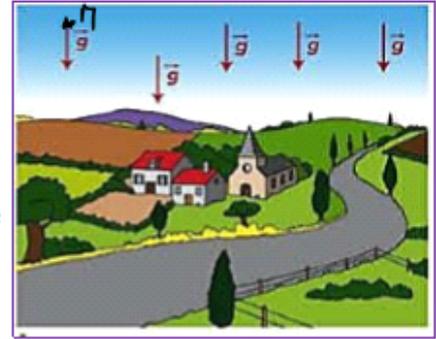
-  Connaitre les forces exercées par un fluide sur un solide immergé dedans.
-  Connaitre les caractéristiques du mouvement d'un solide en chute libre
-  Savoir appliquer la deuxième loi de Newton pour établir les équations horaires du mouvement d'un solide en chute libre .
-  Savoir appliquer la deuxième loi de Newton pour établir l'équation différentielle du mouvement d'un solide dans un fluide .
-  Savoir exploiter la méthode d'Eluer pour résoudre l'équation différentielle du mouvement .

I Chute libre verticale d'un corps solide

① Le champ de pesanteur uniforme

Dans un domaine de l'espace dont les dimensions sont limitées à quelques kilomètres, **le vecteur \vec{g}** est **quasiment le même** en tout point : le **champ de pesanteur** y est **uniforme**.

- ❖ Les caractéristiques du vecteur \vec{g} en un point M de l'espace
 - Direction : la verticale passant par M
 - Sens : de M vers le bas
 - Intensité : $g = 9,81 \text{ m.s}^{-2}$ $\text{N.Kg}^{-1} = \text{m.s}^{-2}$



② La chute libre

Un corps solide est en **chute libre** s'il soumit uniquement à **son poids**.

Lorsque la **trajectoire** du corps en **chute libre** est **rectiligne** on dit que le corps est en **chute libre verticale**.

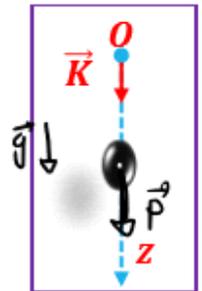
③ Étude du mouvement d'un solide en chute libre verticale

❖ Activité

On lâche une bille d'acier de mass **m** sans vitesse initiale, dans l'air.

Etudions le mouvement de la bille dans un repère $R(O, \vec{K})$ lié à un référentiel terrestre supposé galiléen. (la figure ci-contre)

La courbe ci-contre représente l'évolution de la vitesse V_z du centre d'inertie **G** de la bille, au cours du temps.



▪ Exploitation

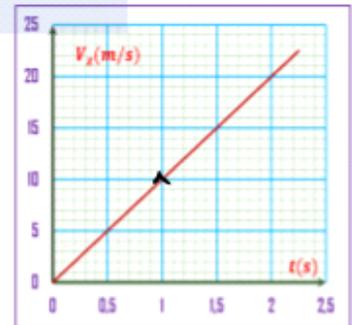
① Exploitant la courbe ci-contre :

- a – Déterminer la nature du mouvement de **G** centre d'inertie de la bille.
- b – Déterminer l'accélération a_z du centre d'inertie **G** de la bille
- c – Comparer l'accélération a_z avec la valeur du champ de pesanteur $g = 10 \text{ ms}^{-2}$

② En appliquant la deuxième loi de Newton trouver l'expression de l'accélération a_z (on néglige la résistance de l'air)

③ L'accélération d'un solide en chute verticale libre dépend-elle de sa masse ?

④ Déterminer les équations horaires du mouvement.



① a- Puisque la trajectoire est rectiligne, et $a = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \text{cte} \neq 0$

Alors le MRUV.

$$b - a_z = \frac{\Delta v_z}{\Delta t} = \frac{10 - 0}{1 - 0} \Rightarrow a_z = 10 \text{ m/s}^2$$

c - on $g = a_z$

2) SE : { La bille } ; BF : \vec{P} Poids de la bille.

Appliquons la PFD : $\text{Effet} = m\vec{a} \Rightarrow \vec{P} = m\vec{a}$ ④

$$P = m \cdot a_z \quad (\text{la projection sur } (Oz))$$

$$\Rightarrow mg = ma_z \quad \Rightarrow \quad \boxed{a_z = g}$$

③ a_z ne dépend de la masse du solide.

④ MVRU : $v_z = gt + v_{0z}$
 $z(t) = \frac{1}{2}gt^2 + v_{0z}t + z_0 \quad (a = g)$

❖ Résumé

- En chute libre verticale on a : $\vec{a} = \vec{g}$ et $a = g$
- L'accélération a ne dépend pas de la masse du solide.
- le mvt est R.U.V.
- $[v_z(t) = gt + v_0]$ et $[z(t) = \frac{1}{2}gt^2 + v_0 \cdot t + z_0]$

II Chute verticale d'un corps solide dans un fluide

① Les forces exercées par un fluide

❖ La poussée d'Archimède

Tout **corps immergé totalement** ou **partiellement** dans un **fluide** (liquide ou gaz) est soumis de la part de celui-ci à une **force pressante \vec{F}_A** appelée **poussée d'Archimède**

▪ Les caractéristiques de la poussée d'Archimède

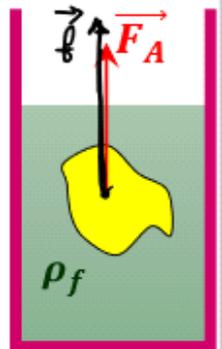
Point application : centre de la partie immergée du solide .

Direction : la direction du mouvement .

Sens : vers le haut

Intensité : $F_A = m_f \cdot g = \rho_f \cdot V_s \cdot g$

- F_A : poussée d'Archimède en **N**
- m_f : masse du fluide déplacé en **kg**
- V_s : volume du solide (ou volume du fluide déplacé) en **m³**
- g : l'intensité de pesanteur en **m.s⁻²**



❖ La force de frottement fluide

La force de frottement fluide \vec{f} est une force de contact répartie, appliquée par un fluide sur un solide qui se déplaçant par rapport à lui .

▪ Les caractéristiques de la force de frottement fluide

Point application : Centre d'inertie du solide G.....

Direction : .. la .. direction du .. mvt.....

Sens : .. l'opposé .. du .. mvt.....

Intensité : ... $f = k \cdot U^n$ $n=1$; $n=2$

U = la vitesse

V = le volume .

- k est un coef qui caractérise le fluide .

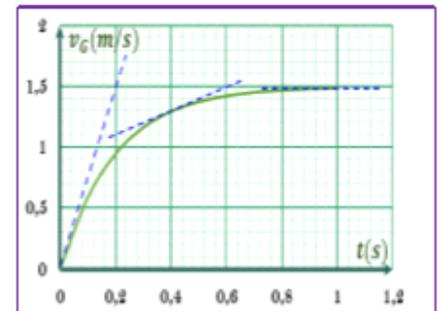
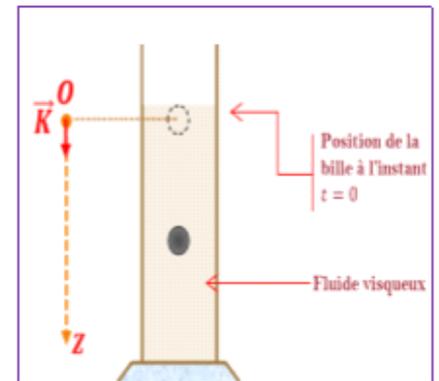
- n la vitesse du solide

$n=1$ si U est faible .

$n=2$ si U est élevée .

② Étude du mouvement d'un solide dans fluide

On remplit une éprouvette graduée avec un liquide visqueux et transparent de masse volumique ρ_f et on y fait tomber une bille homogène de masse volumique ρ et de volume V et de centre d'inertie G , sans vitesse initiale à l'instant $t = 0$, puis on enregistre le mouvement de la bille par un système d'acquisition convenable et on trace les variations de la vitesse v_G du centre d'inertie G de la bille en fonction du temps. (la courbe ci-contre),



I-Exploitation de la courbe de vitesse

- 1) Décrire la variation de la vitesse v_G en fonction du temps
- 2) Déterminer les valeurs de l'accélération a_0 , a_1 et a_2 aux instants $t_0 = 0s$, $t_1 = 0,4s$ et $t_2 = 1s$
- 3) Décrire la variation de l'accélération a_G en fonction du temps
- 4) On appelle le temps caractéristique du mouvement τ ; c'est l'intersection de la tangente à la courbe $v_G = f(t)$ à $t = 0$ et l'asymptote à la courbe $v_G = f(t)$. Déterminer la valeur de τ .

II-L'équation différentielle du mouvement

- 1) En appliquant la deuxième loi de Newton, montrer que l'équation différentielle du mouvement du centre de la bille s'écrit sous la forme $\frac{dv_G}{dt} = A - BV_G^n$, en précisant les expressions de A et B en fonction de : ρ , V , g , ρ_f et K
- 2) On appelle vitesse limite v_L ; c'est la vitesse du centre d'inertie G de la bille en régime permanent. Trouver l'expression de v_L en fonction de : g , k , ρ , ρ_f , n et V .
- 3) Exprimer l'accélération a_0 en fonction de : ρ , ρ_f et g .

I -

1) le rythme augmente au cours du temps et tend vers une valeur limite et constante.

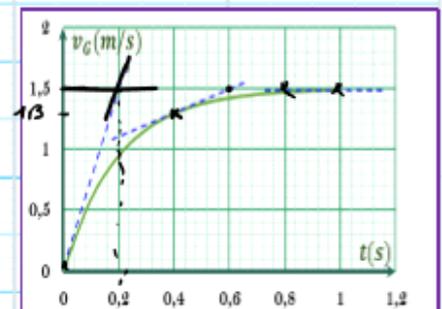
$$2) a_0 = \left(\frac{\Delta v_G}{\Delta t} \right)_0 = \frac{1,5 - 0}{0,2 - 0} = 7,5 \text{ m/s}^2$$

$$a_1 = \left(\frac{\Delta v_G}{\Delta t} \right)_{t_1} = \frac{1,5 - 1,3}{0,6 - 0,4} = 1 \text{ m/s}^2$$

$$a_2 = \left(\frac{\Delta v_G}{\Delta t} \right)_{t_2} = \frac{1,5 - 1,5}{0,8 - 1} = 0 \text{ m/s}^2$$

3) l'accélération décroît au cours du temps : $a_0 > a_1 > a_2$.

4) Graphique $t = 0,2s$.



II -

- ① En appliquant la deuxième loi de Newton, montrer que l'équation différentielle du mouvement du centre de la bille s'écrit sous la forme $\frac{dv_G}{dt} = A - BV_G^n$, en précisant les expressions de **A** et **B** en fonction de : ρ, V, g, ρ_f et **K**

- SE : { la bille }

- BF \vec{P} ; le poids

\vec{F}_A ; la poussée d'Archimède

\vec{f} ; la force de frottement fluide.

- Dans le repère $R(O, \vec{k})$ lié à un référentiel terrestre supposé galiléen on applique la PFD :

$$\vec{P} + \vec{F}_A + \vec{f} = m\vec{a} \quad (1)$$

Projection de (1) sur (Oz) : $P - F_A - f = ma_z \quad a_z = a_G$

$$mg - \rho_f V g - K \cdot V_G^n = ma_G$$

$$a_G = \frac{mg}{m} - \frac{\rho_f V g}{m} - \frac{K}{m} V_G^n$$

$$\frac{dV_G}{dt} = g - \frac{\rho_f V g}{e \cdot m} - \frac{K}{m} V_G^n$$

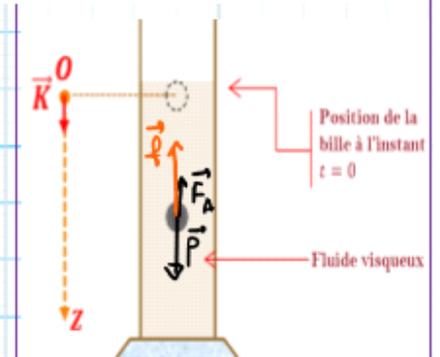
on pose :

$$A = g \left(1 - \frac{\rho_f}{\rho} \right)$$

$$B = \frac{K}{m}$$

$$\frac{dV_G}{dt} = g \left(1 - \frac{\rho_f}{\rho} \right) - \frac{K}{m} V_G^n$$

d'où : $\frac{dV_G}{dt} = A - B \cdot V_G^n$ Eq diff du mv.



- ② On appelle vitesse limite v_L ; c'est la vitesse du centre d'inertie **G** de la bille en régime permanent. Trouver l'expression de v_L en fonction de : g, k, ρ, ρ_f, n et V .

on a $v_L = ct \Rightarrow \frac{dv_G}{dt} = 0$

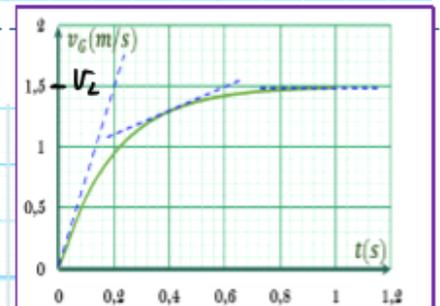
donc $0 = A - B \cdot V_G^n$

$$\Rightarrow B V_G^n = A \Rightarrow V_G^n = \frac{A}{B} \Rightarrow v_L = \sqrt[n]{\frac{A}{B}}$$

$$v_L = \sqrt[n]{\frac{g \left(1 - \frac{\rho_f}{\rho} \right)}{\frac{K}{m}}} = v_L = \sqrt[n]{\frac{g \left(1 - \frac{\rho_f}{\rho} \right)}{\frac{K}{eV}}}$$

$$\Rightarrow v_L = \sqrt[n]{\frac{g \left(1 - \frac{\rho_f}{\rho} \right) eV}{K}}$$

$$\Rightarrow v_L = \sqrt[n]{\frac{g(e - \rho_f)V}{K}}$$



3 Exprimer l'accélération a_0 en fonction de : ρ , ρ_f et g .

$$d'ou : \frac{dV_G}{dt} = A - B \cdot V_G^n$$

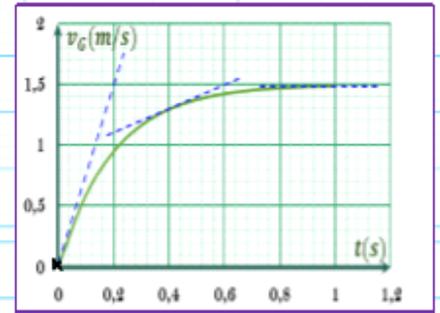
$$a = A - B \cdot V_G^n$$

$$\text{à } t=0 : V_0 = 0$$

$$\text{donc } a_0 = A - B \cdot 0^n$$

$$a_0 = A$$

$$a_0 = g \left(1 - \frac{\rho_f}{\rho} \right)$$



Resumé :

Au cours de la chute verticale d'un solide dans un fluide visqueux. on a :

- l'accélération diminue au cours du temps et tend vers 0.
- l'accélération est maximale à $t=0$.
- la vitesse augmente au cours du temps jusqu'à une valeur limite V_L .

$$\text{- l'éq diff du mvt : } \frac{dV_G}{dt} = A - B \cdot V_G^n$$

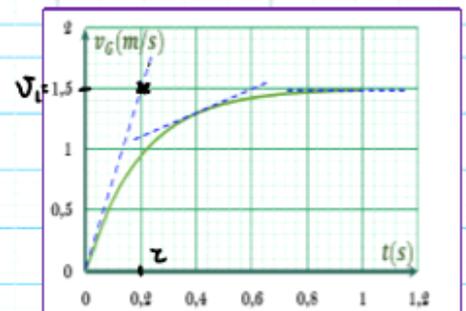
$$\bullet V_{\text{lim}} = \sqrt[n]{\frac{A}{B}} \quad ; \quad A = g \left(1 - \frac{\rho_f}{\rho} \right) \quad \text{et} \quad B = \frac{k}{m}$$

$$\bullet a_0 = A$$

• le temps caractéristique τ :

$$a_0 = \frac{V_{\text{lim}} - 0}{\tau - 0} \Rightarrow a_0 = \frac{V_{\text{lim}}}{\tau}$$

$$\tau = \frac{V_{\text{lim}}}{a_0}$$



❖ Les grandeurs caractérisant le mouvement

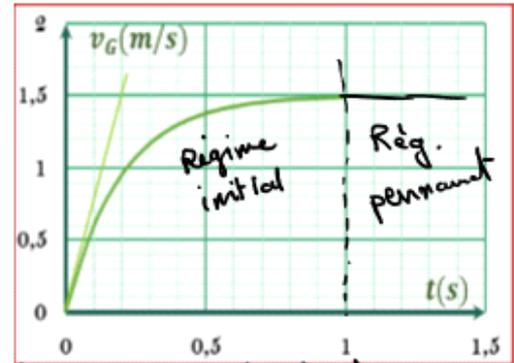
▪ L'évolution de la vitesse du centre d'inertie de la bille

L'étude expérimentale permet de tracer la courbe de variation de la vitesse au cours du temps.

La courbe ci-contre montre qu'il y a deux régimes du mouvement

• **Un régime transitoire... (initial...)** dans lequel la vitesse v_G ~~augmente~~... de 0 jusqu'à une valeur limite v_L , et l'accélération a_G ~~diminue~~ de a_0 jusqu'à 0. Pendant ce régime le mouvement du solide est accélééré.....

• **Un régime permanent** dans lequel la vitesse v_G est ~~devenue~~... constante... $v_G = v_L$... et l'accélération a_G est nulle..... Pendant ce régime le mouvement de du solide est uniforme.....



▪ La vitesse limite du solide

On a l'équation différentielle du mouvement : $\frac{dv_G}{dt} = A - Bv_G^n$

En régime permanent on a : $\frac{dv_G}{dt} = 0$

D'où l'expression de la vitesse limite est : $v_L = \sqrt[n]{\frac{A}{B}}$

▪ L'accélération initiale du solide

On a l'équation différentielle du mouvement est : $\frac{dv_G}{dt} = a = A - Bv_G^n$

à $t = 0$ l'équation différentielle devient : $v_0 = 0 \Rightarrow a = A = g \left(1 - \frac{e}{e}\right)$

Et puisque : $a = \frac{dv_G}{dt}$ donc l'équation différentielle devient $a = A - Bv_G^n$.

▪ La constante du temps

Graphique, la asymptote à la courbe $v_G = f(t)$ et la tangente à $t = 0$ se croisent à un instant τ appelée constante du temps

La constant du temps τ permet d'estimer la durée du régime transitoire tel que $\Delta t = 5\tau$

④ Résolution de l'équation différentielle par la méthode d'Euler

La méthode d'Euler est une méthode numérique itérative permettant de donner une solution approchée de l'équation différentielle du mouvement de G, lors d'une chute verticale avec frottement.

Pour résoudre l'équation différentielle du mouvement par la méthode d'Euler il faut connaître:

- L'équation différentielle du mouvement : $\frac{dv_G}{dt} = -Bv_G^n + A \Rightarrow a = -Bv_G^n + A$
- La vitesse initiale v_0 .
- Le pas de résolution : $\Delta t = t_{i+1} - t_i$

On peut déterminer les grandeurs cinétiques (vitesses et accélérations) en utilisant les deux équations suivantes :

- L'équation différentiel à l'instant t_i : $a_i = A - Bv_i^n$.
- L'expression de la vitesse : $v_{i+1} = a_i \Delta t + v_i$

temps	vitesse	accélération
t_0	v_0	a_0
t_1	v_1	a_1
t_2	v_2	a_2
t_3	v_3	a_3
t_n	v_n	a_n